

# Rješavanje problema usmjerenja električnih vozila korištenjem genetskih algoritama

Marin Ovčariček

Mentor: doc. dr. sc. Marko Đurasević

# Sadržaj

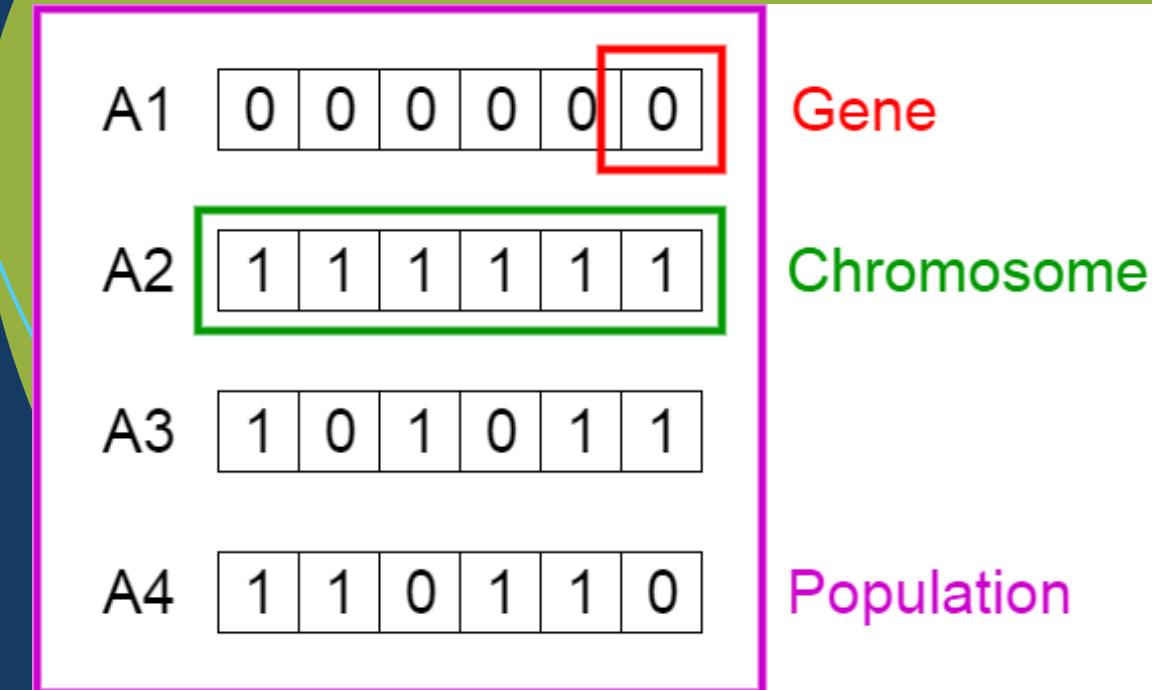
- EVRP
- GENETSKI ALGORITAM
- OPIS PROBLEMA
- PREDANALIZA
- USPOREDBA IMPLEMENTIRANOG GENETSKOG ALGORITMA I ALGORITMA NAJBLIŽEG SUSJEDA
- PONASANJE GA NA RAZLIČITIM INSTANCAMA
- RASPRAVA

# Problem usmjerenja električnih vozila

- Generalizacija problema trgovačkog putnika
- Aktualno zbog rastuće industrije električnih vozila
- Flota vozila koja poslužuje skup klijenata
- Svaki klijent ima svoje zahtjeve

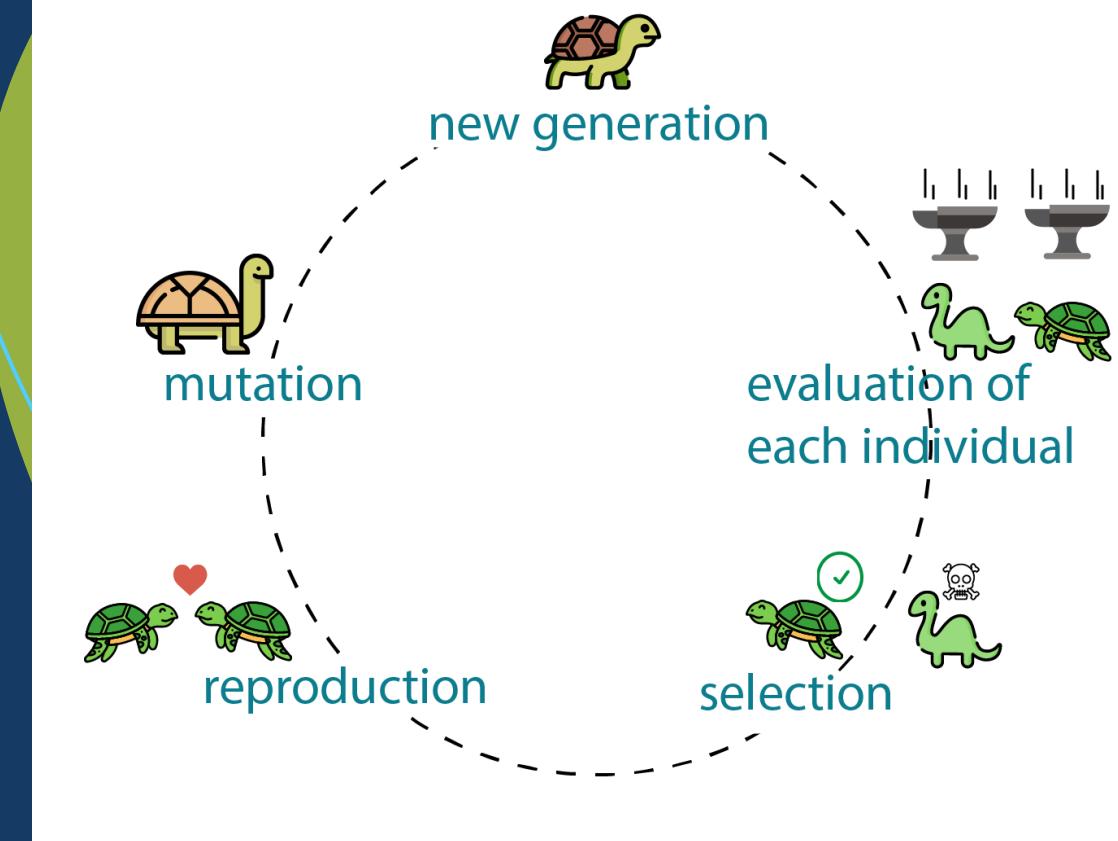
# Genetski algoritam

- Metaheuristika za rješavanje optimizacijskih problema
- Inspirirana procesom prirodne selekcije
- Rješenja problema se kodiraju kao kromosomi (jedinke)
- Najbolje jedinice rade dobro potomstvo te njihovi geni prezivljavaju



## Operatori genetskog algoritma:

- Selekcija
- Križanje
- Mutacija



# Skup podataka – EVRP\_CTW

- C-capacitated, TW- time windows
- Instance sadrže tri tipa lokacija: skladište, klijent, postaja za punjenje

Tipovi instanci:

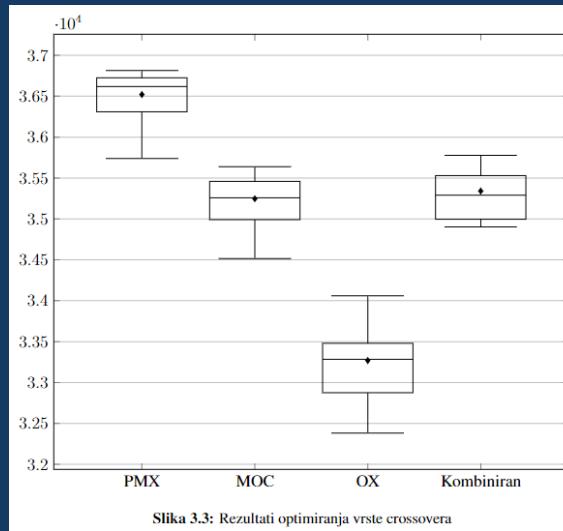
- Po raspršenosti lokacija: random(r), clustered(c), rc
- Po kompleksnosti: 1-zahtjevnije, 2-jednostavnije

# Predanaliza

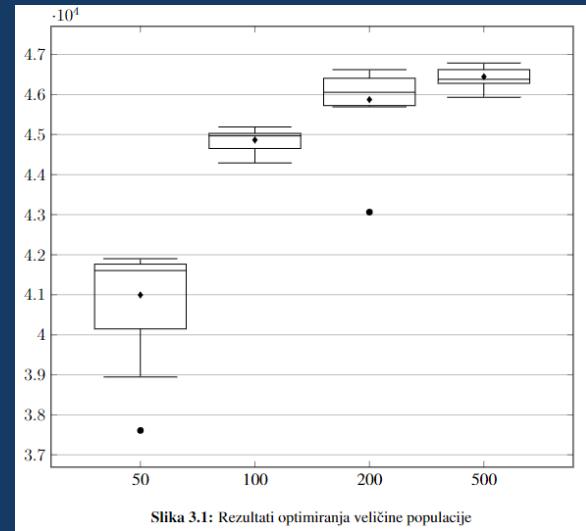
- Nalaženje što boljih hiperparametara
- 30% ukupnog skupa podataka
- Optimirani hiperparametri: velicina populacije, stopa mutacije, vrsta krizanja, vrsta mutacije

# Rezultati predanalize

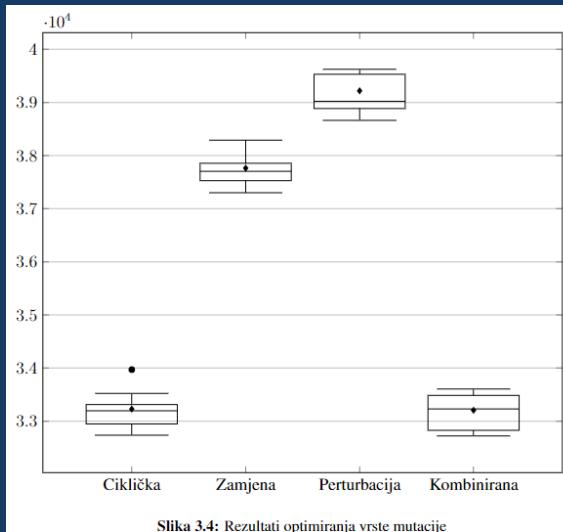
- Izabrani hiperparametri:
- Veličina populacije-50
- Stopa mutacije-0.2
- Vrsta križanja- Ordered Crossover(OX)
- Vrsta mutacije- Ciklička mutacija



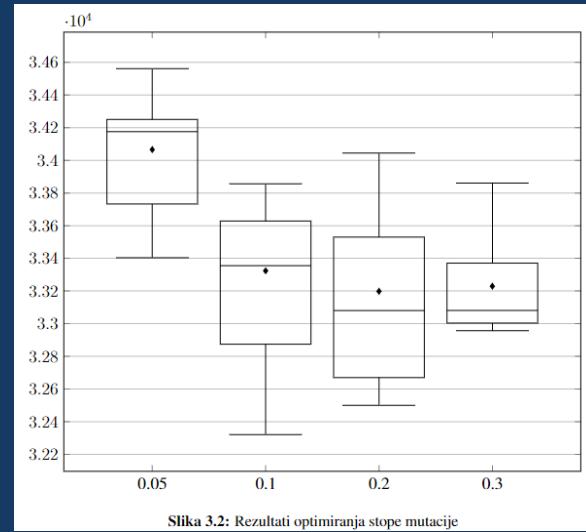
Slika 3.3: Rezultati optimiranja vrste crossovera



Slika 3.1: Rezultati optimiranja veličine populacije



Slika 3.4: Rezultati optimiranja vrste mutacije



Slika 3.2: Rezultati optimiranja stope mutacije

# Analiza – usporedba Genetskog algoritma (GA) I Algoritma najbližeg susjeda (NN)

- GA se pokretao 10 puta po 10 minuta na sviminstancama, NN 10 puta za svaku instancu
- Optimiranje po: prijeđenom putu, utrošenom vremenu, vremenskim okvirima

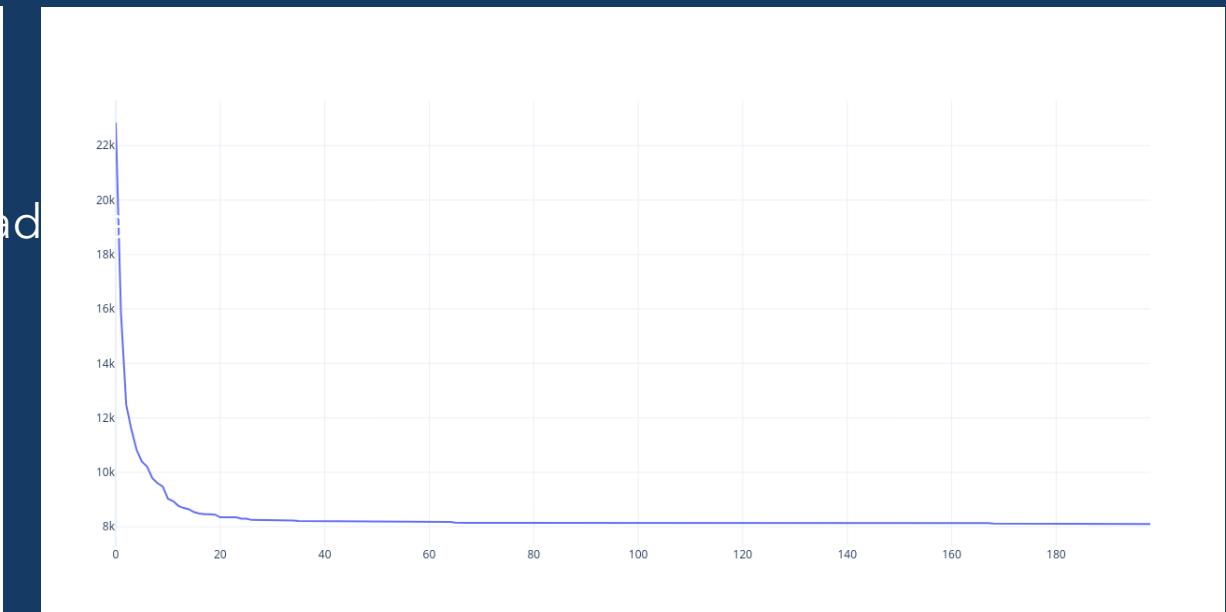
	GA_distance	GA_time	GA_time_windows	Nearest neighbor
Distance	138168	84537	116140	71490
Time	342158	288737	319990	267690
Time windows	2164860	1640435	1936005	1400048

Tablica 3.1: Performanse genetskog algoritma naspram algoritma najbližeg susjeda

# Analiza – usporedba performansi GA na različitim tipovima instanci



Tip 1 - uži vremenski  
okvirji, manji kapacitet  
vozila



Tip 2 - širi vremenski  
intervali, veći kapacitet  
vozila

# Rasprava

- Rezultati ukazuju na preranu konvergenciju rješenja
- Mogući pristupi ka smanjenju prerane konvergencije:  
smanjiti udio elitnih jedinki, uvesti adaptivnu stopu mutacije, ne pohlepnim kodiranjem jedinki, detaljnija predanaliza
- Također, algoritam najbližeg susjeda se pokazao kao dobra alternativa ukoliko je potrebno brzo dobiti rezultate