

Primjeri bliceva, zadataka,  
simulacija s dretvama

1. Izvođenjem programa s desne strane za konačnu vrijednost varijable a vrijedi (za sve moguće načine izvođenja):

- A)  $a == 10$
- B)  $a \geq 10$
- C)  $a \leq 10$
- D)  $a < 10$

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
int a = 0, i, t[10];
void *dretva (void *x) {
    a = a + 1; return NULL;
}
int main () {
    for(i=0;i<10;i++)
        pthread_create(&t[i],NULL,dretva, NULL);
    for(i=0;i<10;i++)
        pthread_join(&t[i],NULL);
    printf("%d", a); return 0;
}
```

2. Zajednički nedostatak SVIH algoritama međusobnog isključivanja opisanih u okviru 4. poglavlja (Dekker, Peterson, Lamport, TAS, SWP) je:

- A) ne rade na višeprocesorskim sustavima
- B) ne rade na jednoprocesorskim sustavima
- C) trebaju sklopovsku potporu
- D) ne poštiju redoslijed zahtjeva pri propuštanju u kritični odsječak
- E) radno čekanje

**Primjer 1.** U nekom sustavu pokrenut je proces koji se sastoji od **X dretvi** istog oblika:

```
Dretva () {  
    za i=1 do 1000 {  
        A=A+1 ;  
    }  
}
```

Varijabla A je zajednička i početna vrijednost joj je 0. Koja je "očekivana", koja vjerojatna a koja minimalna moguća vrijednost varijable A nakon što sve dretve obave svoj posao, ako je:

	„očekivana“	vjerojatna	minimalna
a) X = 1	1000	1000	1000
b) X = 2	2000	<=2000	2
c) X = 3	3000	<=3000	2
d) X = N	N*1000	<=N*1000	2

# „Vjerojatni” scenarij za prethodni primjer

Dretva D1 i D2 izvode petlju, trenutna vrijednost A = x:

1: D1: pročitaj A u Reg-y = x (Reg-y je dio konteksta dretve D1)

2: D2: pročitaj A u Reg-y = x (Reg-y je dio konteksta dretve D2)

3: D1: povećaj Reg-y = x + 1

4: D2: povećaj Reg-y = x + 1

5: D1: spremi Reg-y u A (A=x+1)

6: D2: spremi Reg-y u A (A=x+1)

Ukupno su dretve obavile dvije iteracije, ali A je povećan samo za 1

Takvih iteracija može biti puno pa je konačna vrijednost od A i značajno manja od očekivane

# „Najgori” scenarij za prethodni primjer (info)

Problem je što se u operacijskom sustavu (koji raspoređuje dretve) može svašta dogoditi. Npr. prekid, pojava neke druge prioritetnije dretve (osim ovih koje razmatramo) i slično.

Takvi događaji prekidaju pojedine dretve i mogu rezultirati „vrlo čudnim” redoslijedom izvođenja dretvi (koje razmatramo).

Stoga je „najgori slučaj”, koji je opisan na idućem slajdu, zaista jako malo vjerojatan, ali jest moguć.

Nešto što nam na prvu izgleda kao malo vjerojatno, možda biti i vrlo vjerojatno (ipak ne opisani slučaj). Naime, dretve obično vrlo brzo obavljaju neku petlju i obavljaju ju JAKO puno puta. Neka sasvim mala vjerojatnost se tako značajno može povećati.

# „Najgori“ scenarij za prethodni primjer (info)

Dretva D1 i D2 kreću s radom, trenutna vrijednost A = 0:

1: D1: pročitaj A u Reg-y = 0

2: D2: pročitaj A u Reg-y = 0 i odradi sve osim zadnje iteracije (A=N-1)

3: D1: povećaj Reg-y = 0 + 1

4: D1: spremi Reg-y u A (A=1)

5: D2: pročitaj A u Reg-y = 1 (zadnja iteracija za D2)

6: D1: odradi sve i završi s radom (A=N)

7: D2: povećaj Reg-y = 1 + 1 = 2

8: D2: spremi Reg-y u A (A=2)

9: D2: završi s radom

U slučaju više dretvi, one mogu sve odraditi prije 3. trenutka

Za slijedeći program odrediti: a) konačnu vrijednost varijable a  
b) broj dretvi koje glavna dretva stvara

```
#include <stdio.h>
#include <pthread.h>
int i=0, a=0;
void *dretva(void *x) {
    if (i&1)
        i++;
    else
        a++;
    return NULL;
}
int main(){
    for(i=0; i<5; i++) {
        pthread_create(&ids[i], NULL, dretva, NULL);
        sleep(1);
    }
    printf("a = %d\n", a);
    return 0;
}
```

## Primjer 2. Simulacija Petersonova algoritma

```
udi_u_KO (I) {
    J = 1 - I
    ZASTAVICA[I] = 1
    PRAVO = J
    dok je ZASTAVICA[J] == 1 && PRAVO == J radi
    ;
}
izadi_iz_KO (I) {
    ZASTAVICA[I] = 0
}
```

# Simulacija Petersonova algoritma (1)

Dretva D0 u svom NKO, dretva D1 želi ući u KO:

D1: poziva Uđi\_u\_KO(1)

D1: ZASTAVICA[1] = 1

D1: PRAVO = 0

D1: dok je ( ZASTAVICA[0] == 1 && PRAVO == 0 ) //uvjet nije zadovoljen

D1: izlazi iz funkcije Uđi\_u\_KO => ulazi u svoj KO

# Simulacija Petersonova algoritma (2)

Dretva D1 u svom KO, dretva D0 želi ući u KO:

D0: poziva Uđi\_u\_KO(0)

D0: ZASTAVICA[0] = 1

D0: PRAVO = 1

D0: dok je ( ZASTAVICA[1] == 1 && PRAVO == 1 ) //uvjet je zadovoljen

D0 vrti petlju dok D1 ne izađe iz KO i postavi svoju zastavicu na 0

D1: poziva Izadi\_iz\_KO(1) => postavlja ZASTAVICA[1] = 0

D0: izlazi iz petlje, izlazi iz funkcije Uđi\_u\_KO => ulazi u svoj KO

# Simulacija Petersonova algoritma (3)

Dretva D1 i D2 istovremeno žele ući u KO:

D0: poziva Uđi\_u\_KO(0)

D1: poziva Uđi\_u\_KO(1)

D0: ZASTAVICA[0] = 1

D1: ZASTAVICA[1] = 1

D0: PRAVO = 1

D1: PRAVO = 0

D0: dok je ( ZASTAVICA[1] == 1 && PRAVO == 1 ) //uvjet nije zadovoljen

D1: dok je ( ZASTAVICA[0] == 1 && PRAVO == 0 ) //uvjet je zadovoljen

**D1 vrti petlju dok D0 ne izađe iz KO i postavi svoju zastavicu na 0**

D0: izlazi iz petlje, izlazi iz funkcije Uđi\_u\_KO => ulazi u svoj KO

**D0: poziva Izadi\_iz\_KO(0) => postavlja ZASTAVICA[0] = 0**

D1: izlazi iz petlje, izlazi iz funkcije Uđi\_u\_KO => ulazi u svoj KO