

# Operacijski sustavi za ugrađena računala

Ispit: 24. 6. 2026.

ime i prezime

Pisati čitko – nečitka rješenja su kriva. U mnogim zadatcima nisu zadane adrese memorija/registara – koristiti zadana imena kao da su adrese (kao da su prethodno definirane, npr. kroz #define ADDR 0x123123). Zadatke 1-2 rješavati na ovom papiru.

1. (1) Napisati makro ALIGN (X) koji će vratiti 32-bitovnu vrijednost iz X ali s obrisana četiri najmanje značajna bita.

najjednostavnije rješenje: `#define ALIGN(X) ((X) & 0xFFFFFFFF0)`  
konstantu s zadnja četiri bita obrisana se može dobiti i na druge načine: ~15, ~(1<<4 - 1)  
može se i pomaknuti lijevo, pa onda desno: (((X)>>4)<<4)  
ovaj makro vraća vrijednost, ne mijenja X! stoga ni do-while nisu ispravni

2. (1) Popraviti makro #define INCMOD (X, N) X=(X+1)%N da se može primjenjivati najopćenitije moguće (gdje to ima smisla).

ovaj makro treba promijeniti X;  
kad bi X bio obična varijabla/ne mijenjajući izraz, dovoljno bi bilo X, N i sve samo staviti u zagrade: `#define INCMOD(X,N) ((X)=(X)+1)%N`  
do-while nije potreban u ovom slučaju; nije greška ali nije neophodan  
što ako se makro pozove s: INCMOD(a[i++], b[j++])? onda gornji makro nije dobar jer se X pojavljuje dva puta! N se javlja samo jednom tako da bi za njega bilo OK.  
taj se problem da riješiti složenijim makroom. prvi pokušaj:  
`#define INCMOD(X,N) do { typeof(X) _x = (X); _x = (_x + 1) % (N); (X)=_x; } while(0)`  
nije baš uspješan jer se opet X javlja dva puta (neki su ovako rješavali; neki su zaboravili zadnju naredbu (X)=\_x;)  
jedno rješenje dohvaća adresu od X i s njom radi (tada nam zadnja naredba ne treba):  
`#define INCMOD(X,N) do { typeof(X) *_x = &(X); *_x = (*_x + 1) % (N); } while(0)`  
nedostatak ovog rješenja je da se ne može koristiti s desne strane =, dok onaj prvi može! npr. a = INCMOD(c[i++], d[j++]) \* 50;  
općenitije rješenje bi bilo uz korištenje proširenja gcc-a:

```
#define INCMOD(X,N) \
({ \
    typeof(X) *_x = &(X); \
    *_x = (*_x + 1) % (N); \
    *_x; \
})
```

netko je predložio rješenje ((+(X)) %= (N)) koje je možda također ispravno...  
sva prikazana rješenja su bodovana kao ispravna (s 1 bodom)

3. (2) Navesti nekoliko načina dinamičkog upravljanja memorijom (algoritmi) te njihova dobra i loša svojstva gledano iz perspektive korištenja u ugradbenim sustavima i sustavima za rad u stvarnom vremenu.

prvi odgovarajući – jednostavna implementacija (brzi); složenost O(N); velika fragmenatcija  
najbolji odgovarajući – jednostavna implementacija (brzi); složenost O(N); minimalna fragmentacija  
TLSF ili slični – složenija implementacija; složenost O(1); manja fragmentacija

4. (2) Izgradnja ugradbenog sustava koji koristi procese zahtjeva nekoliko bitnih izmjena. Navesti koje su sve potrebne izmjene (gdje) i zašto (svi koraci u Chapter\_08\_Processes).

poziv jezgrinih funkcija programskim prekidom

**izvođenje jezgrinih funkcija u privilegiranom načinu rada procesora, dretvi u korisničkom**

**zasebno prevodenje jezgre i programa**

**odvajanje adresnog prostora nekim mehanizmom (segmentacija, straničenje)**

5. (4) Neki sustav ima nekoliko memorija: BOOT, PROG, CONST i RAM. Prve tri su samo za čitanje tj. u njih se upisuju podatci „programiranjem“ posebnim sklopom iz slike sustava koju treba pripremiti. U BOOT treba staviti sve nastalo prevodenjem datoteke boot.c. U PROG sve instrukcije nastale iz svih ostalih datoteka s kodom. U CONST sve konstante iz svih ostalih datoteka. Sve varijable koje se mijenjaju pripremiti za učitavanje u CONST, ali da rade tek kada se premjeste u RAM što treba napraviti funkcija premjesti() iz datoteke boot.c. Napisati skriptu za prevodenje ldscript.ld te funkciju premjesti.

ldscript.ld	premjesti()
<pre>SECTIONS {     .boot BOOT : AT(BOOT) {         boot.o (*)     }     .prog PROG: AT(PROG) {         * (.text)     }     .const CONST: AT(CONST) {         * (.rodata)     }     vars = CONST + SIZEOF(const);     .vars RAM : AT(vars) {         * (.data .bss)     }     vars_size = SIZEOF(.vars); }</pre>	<pre>extern char vars, vars_size, RAM;  size_t size = (size_t) &amp;vars_size; char *a = &amp;vars; char *b = &amp;RAM; int i; for (i = 0; i &lt; size; i++)     b[i] = a[i]; }</pre>

6. (5) Izvorni kôd za neki ugradbeni sustav nalazi se u direktorijima kernel, include (samo zaglavlja), io te prog. Pretpostaviti da u svakom od navedenih direktorija već postoji datoteka files.ini koja sadrži popis objekata koje treba napraviti pri prevodenju. Npr. u kernel/files.ini može pisati: kernel = core.o mm.o threads.o itd. U datoteci config.ini već postoje definirane varijable CFLAGS, LDFLAGS i LDLIBS s nekim potrebnim vrijednostima. Napisati Makefile za prevodenje sustava i izgradnju slike firmware.elf uz korištenje postojeće linker skripte ldscript.ld (dodati -T ldscript.ld pri povezivanju). Stvaranje popisa svih objekata može se napraviti kroz naredbe oblika: OBJS = \$(addprefix kernel/, \$(kernel)). Nadopuniti varijablu CFLAGS „informacijom“ da su zaglavla u direktoriju include. Ukoliko su za nešto dovoljna implicitna pravila nije ih potrebno eksplisitno navoditi u Makefile-u.

```
Makefile
include config.ini
include kernel/files.ini #tu je definirana varijabla „kernel“
include io/files.ini      #tu je definirana varijabla „io“
include prog/files.ini    #tu je definirana varijabla „prog“
CFLAGS += -I include
OBJS = $(addprefix kernel/, $(kernel))
OBJS += $(addprefix io/, $(io))
OBJS += $(addprefix prog/, $(prog))

firmware.elf: $(OBJS)
    ld $(LDFLAGS) $(OBJS) $(LDLIBS) -T ldscript.ld -o $(@)
```

7. Neki sustav ima sklop za prihvatanje prekida s jednim 16-bitovnim statusnim registrom SR. Sklop će proslijediti sve zahtjeve za prekid procesoru dok će naprave koje su tražile prekid biti vidljive kroz bitove registra SR. Procesor treba obrisati odgovarajući bit SR-a (npr. po obradi prekida) jer dok to ne napravi naprava drži svoj zahtjev za prekid (i sklop ga proslijedi procesoru).

- a. (3) Ostvariti prekidni podsustav kroz sučelja:

```

void prekidi_inicijaliziraj();
void *prekid_registriraj(int i, void (*obrada)(int));
void prekidi_prihvati();

gdje se obrada obavlja s zabranjenim prekidanjem (nema prioriteta prekida).

void (*obrade[16])(int);

void prekidi_inicijaliziraj() {
    int i;
    for (i = 0; i < 16; i++)
        obrade[i] = NULL;
}

void *prekid_registriraj(int i, void (*obrada)(int)) {
    void *prije = obrade[i];
    obrade[i] = obrada;
    return prije;
}

void prekidi_prihvati() {
    int i;
    for (i = 0; i < 16; i++) {
        if ((*SR & (1<<i))) {
            if (obrade[i])
                obrade[i](i);
            *SR = (*SR) & ~ (1<<i); //uvijek obriši, čak i ako nema reg.f.
        }
    }
}

```

**neki su unutar prekidi\_prihvati() zabranjivali i dozvoljavali prekidanje – to nije potrebno! pri prihvatu prekida oni su automatski zabranjeni!**

- b. (4) Ostvariti prekidni podsustav kroz ista sučelja kao u a. ali s obradom prema prioritetu gdje je prioritet jednak indeksu bita u registru SR (korisni dio obrade se treba moći prekidati; dodatnom strukturom podataka pamtiti što se zbiva u sustavu).

**bez pamćenja tko je tražio prekid, koji je u obradi i sl. ne može se ispravno riješiti zadatak**

```

void (*obrade[16])(int);
int prio[16]; //spremljeni prioriteti - spremi prioritet prekinute obrade
int tp;        //tekući prioritet
int oc[16];   //oznake čekanja - koji prekidi čekaju na početak obrade

void prekidi_inicijaliziraj() {
    int i;
    for (i = 0; i < 16; i++) {
        obrade[i] = NULL;
        prio[i] = 0;
        oc[i] = 0;
    }
    tp = -1;
}

void *prekid_registriraj(int i, void (*obrada)(int)) {
    void *prije = obrade[i];
    obrade[i] = obrada;
    return prije;
}

void prekidi_prihvati() {
    int i, obradjeno;
    do {
        for (i = 0; i < 16; i++) {
            if ((*SR & (1<<i)) != 0) {
                if (obrade[i])

```

```

        oc[i] = 1;
        *SR = (*SR) & ~(1<<i);
    }
}
obradjeno = 0;
for (i = 15; i > tp; i--) {
    if (oc[i]) {
        oc[i] = 0;
        prio[i] = tp;
        tp = i;
        dozvoli_prekidanje(); //obavezno!
        obrade[i](i);
        zabrani_prekidanje();
        tp = prio[i];
        obradjeno = 1;
        break;
    }
}
while (obradjeno);
}

```

8. (5) Neki sustav ima pet 20-bitovnih brojila: prvo na adresi BR1 odbrojava s 1 MHz, iduća četiri na adresama BR2–5 odbrojavaju s frekvencijom od 50 KHz. Brojila odbrojavaju od zadnje učitane vrijednosti do nule; izazivaju prekid; u brojilo učitavaju zadnju postavljenu vrijednost; učitavanjem nule se brojilo zaustavlja (što je početno stanje). Prvo brojilo koristiti samo za ostvarenje precizna sata u jedinici mikrosekunde (`void postavi_sat(uint32 broj);` `uint32 dohvati_sat()`). Ostale iskoristiti za ostvarenje četiri nezavisna alarma (`void postavi_alarm(int id, uint32 za_koliko_usec, void (*funkcija)())`). Postavljanjem alarma `id` poništava se prethodno postavljeni alarm za isti `id`. Brojila izazivaju prekide s brojevima INTBR1–5. Registraciju prekida brojila obaviti kroz sučelje `registriraj_prekid(int irq, void (*obrada)(int irq))`.

```

//2^20 = 1048576 => malo preko milion; radi jednostavnosti proračuna može se koristiti
//1000000 kao najveća vrijednost, a i smanjuje se gubitak zbog preciznosti
#define MAXBR 1000000
//50 KHz => 1 otkucaj = 1/50000 = 0,00002 = 20 usec => pretvorba usec=>otk: usec/20

uint32 *br[5] = {BR1, BR2, BR3, BR4, BR5};
uint32 irq[5] = {INTBR1, INTBR2, INTBR3, INTBR4, INTBR5};
uint32 ucitano[5] = {MAXBR, 0, 0, 0, 0};
uint32 odgoda[5] = {MAXBR, 0, 0, 0, 0};
void (*alarm[5])();
uint32 sat = 0;

void init() {
    sat = 0;
    for (int i = 0; i < 3; i++) {
        *br[i] = odgoda[i];
        alarm[i] = NULL;
        registriraj_prekid(irq[i], obrada);
    }
}
void postavi_sat (uint32 broj) {
    sat = broj;
    *br[0] = 0;
}
uint32 dohvati_sat() {
    return sat + odgoda[0] - *br[0];
}
void postavi_alarm(int id, uint32 za_koliko_usec, void (*funkcija)()) {

```

```

odgoda[id] = za_koliko_usec / 20;
alarm[id] = funkcija;
ucitano[id] = min(odgoda[id], MAXBR); //ili s if
*br[id] = ucitano[id];
}
void obrada(int irq) {
    switch(irq) {
        case INTBR1: i = 0; break;
        case INTBR2: i = 1; break;
        case INTBR3: i = 2; break;
        case INTBR4: i = 3; break;
        case INTBR5: i = 4; break;
        default: return;
    }
    if (i == 0) {
        sat += ucitano[0];
    }
    else {
        if (odgoda[i] == 0)
            return;
        odgoda[id] -= ucitano[id];
        if (odgoda[id] > 0) {
            ucitano[id] = min(odgoda[id], MAXBR); //ili s if
            *br[id] = ucitano[id];
        }
        else {
            odgoda[id] = ucitano[id] = 0;
            *br[id] = ucitano[id];
            alarm[id]();
        }
    }
}
}

```

9. (4) U nekom sustavu sve kritične poslove rade se ili u obradi prekida ili s periodičkim dretvama koje vrlo brzo obave svoj posao. Stoga je rasporedivač prema obrnutom redu prispijeća (prva se izvodi ona dretva koja je zadnja došla u red pripravnih) dovoljno dobar. Ostvariti takav rasporedivač kroz sučelja:

```

void dodaj_u_pripravne(dretva_t *dretva);
dretva_t *uzmi_prvu_iz_pripravnih(); //pretpostaviti da je uvijek tamo bar jedna kad se poziva ovo
void odaberि_aktivnu(); //ako aktivna ne postoji, uzeti prvu iz reda pripravnih
Definirati sve ostale potrebne strukture podataka. Pretpostaviti da je kontekst dretvi definiran struktrom
kontekst_t uz postojeću funkciju zamjeni_dretvu(kontekst_t *stara, kontekst_t *nova).

```

```

opisnik_t *dretva {
    int stanje;
    kontekst_t kontekst;
    opisnik_t *iduca; //za ostvarenje jednostruko povezane liste
}
opisnik_t *aktivna = NULL;
opisnik_t *pripravne = NULL;

void dodaj_u_pripravne(opisnik_t *dretva)
{
    dretva->stanje = PRIPRAVNA;
    dretva->iduca = pripravne;
    pripravne = dretva;
}
opisnik_t *uzmi_prvu_iz_pripravnih() {
    opisnik_t *prva = pripravne;
    pripravne = prva->iduca;
    return prva;
}

```

```

void odaberि_aktivnu() {
    if (aktivna == NULL || aktivna->stanje != AKTIVNA) {
        opisnik_t *stara = aktivna;
        aktivna = uzmi_prvu_iz_pripravnih();
        aktivna->stanje = AKTIVNA;
        zamjeni_dretvu(stara, aktivna);
    }
}

```

10.(4) Ostvariti jednostavni cjevovod koji će koristiti dretve različitih procesa. Neka postoji samo jedan cjevovod u sustavu koji se koristi funkcijama (koje dretve pozivaju):

```

int postavi(size_t velicina_cijevi);
size_t citaj(char *buf, size_t koliko, char **prazno)
size_t pisi(char *buf, size_t koliko, char **neupisano).

```

Neka su funkcije neblokirajuće – čitaju/pišu najviše koliko mogu (do koliko) i veličinu pročitanih/upisanih podataka vraćaju preko povratne vrijednosti. U prazno funkcija citaj stavlja adresu prvog elementa buf u koji nije ništa stavila. Slično, u neupisano funkcija pisi stavlja adresu prvog elementa buf koji nije poslan u cijev. Iz ostvarenja gornjih funkcija (koja postoje) mehanizmom prekida pozivaju se ekvivalentne jezgrine funkcije (s prefiksom) k koje treba ovdje ostvariti. Ove jezgrine funkcije dobivaju identične argumente od početnih, jedino što su adrese u logičkom zapisu pozivajućeg procesa a jezgrine se funkcije obavljaju s fizičkim adresama. Pretvaranje logičke adrese aktivnog procesa u fizičku i obratno obaviti postojećim funkcijama:

```

void *logička_u_fizičku(void *logička_adresa);
void *fizička_u_logičku(void *logička_adresa);

```

Memoriju za cijev zauzeti s kmalloc.

```

static char *buffer = NULL; //kružni meduspremnik
static int velicina = 0, ulaz = 0, izlaz = 0, ima = 0;

int kpostavi(size_t velicina_cijevi) {
    velicina = velicina_cijevi;
    buffer = kmalloc(velicina);
    ulaz = izlaz = ima = 0;
}

size_t kcitaj(char *buf, size_t koliko, char **prazno) {
    char *b = logička_u_fizičku(buf);
    char **p = logička_u_fizičku(prazno);

    size_t kopirati = min(koliko, ima); //ili s if
    int i;
    for (i = 0; i < kopirati; i++) {
        b[i] = buffer[ulaz];
        ulaz = (ulaz + 1) % velicina;
        ima--;
    }
    *p = buf + kopirati; //ili fizicka_u_logicku(b+kopirati)

    return kopirati;
}

size_t pisi(char *buf, size_t koliko, char **neupisano) {
    char *b = logička_u_fizičku(buf);
    char **p = logička_u_fizičku(neupisano);

    size_t kopirati = min(koliko, velicina - ima);
    int i;
    for (i = 0; i < kopirati; i++) {
        buffer[izlaz] = b[i];
        izlaz = (izlaz + 1) % velicina;
        ima++;
    }
}

```

```
*p = buf + kopirati;  
return kopirati;  
}
```