

Primer:

①

- A: periodična aletnost: stalno 30 ms } što bliže pojavi
B: ————— : 50 ms }
C: aperiodična alet: jedan puta stalno 100 ms
D: sporadična alet: što prije odgovoriti

$$t_A = \text{time}() + 30$$

$$t_B = \text{time}() + 50$$

$$t_C = \text{time}() + 100$$

ponavljaj {

ako je dohvatila ulaz - D() onda {

operacija - D()

} inače ako je $t_A \leq \text{time}()$ onda {

operacija - A()

$$t_A = t_A + 30$$

} inače ako je $t_B \leq \text{time}()$ onda {

operacija - B()

$$t_B = t_B + 50$$

} inače ako je $t_C \leq \text{time}()$ onda {

operacija - C()

$$t_C = t_C + 100$$

}
}

}

5 OS-ovi

postavi-alarms (operacija-A, 30, 30)
-B, 50, 50)

registaraj-predio (ulaz-D, operacija-D)

$t_c = \text{time}() + 100$

pona-haj {

ako je $t_c \leq \text{time}()$ onda {

operacija-C()

$t_c += 100$

}

}

ovo moze
i - detri
ako ih sustav
ima

PID

$$T_p = 250$$

$$T_u = 240$$

$$T = 100 \text{ ms}$$

$$K_P = 1$$

$$K_I = 1$$

$$K_D = 0,1$$

$$e_{k-1} = 15$$

$$\underline{I_{k-1} = 30}$$

$$r_k = ?$$

②

$$e_k = 250 - 240 = 10$$

$$I_k = I_{k-1} + e_k \cdot T = 30 + 10 \cdot 0,1 = 31$$

$$\Delta_k = \frac{e_k - e_{k-1}}{T} = \frac{10 - 15}{0,1} = -50$$

$$r_k = K_P \cdot e_k + K_I \cdot I_k + K_D \cdot \Delta_k$$

$$= 1 \cdot 10 + 1 \cdot 31 + 0,1 \cdot (-50)$$

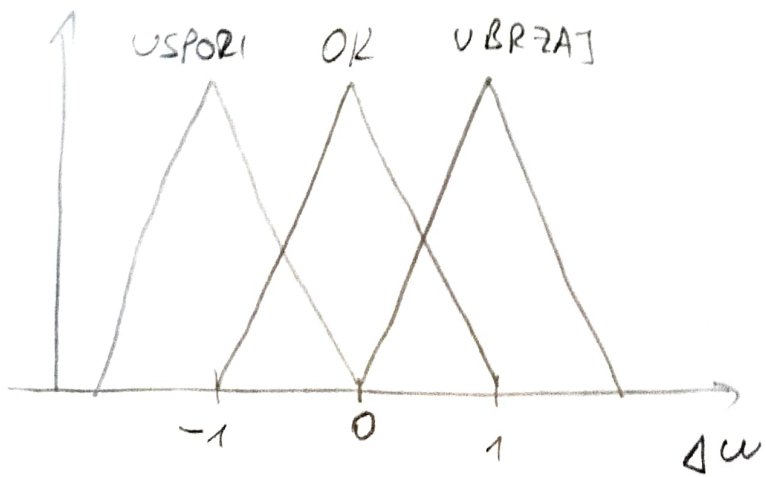
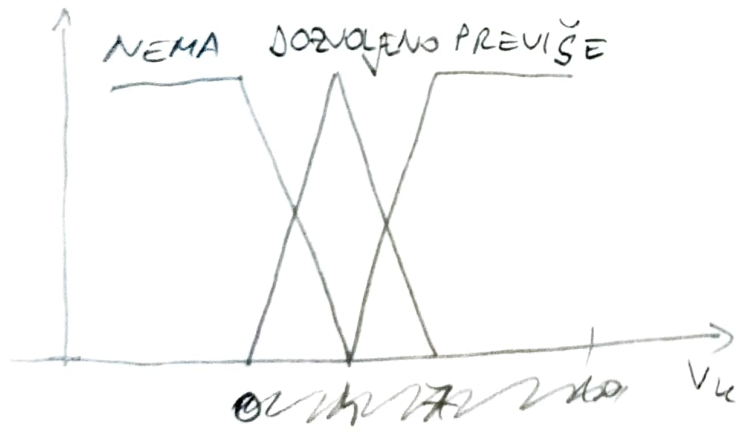
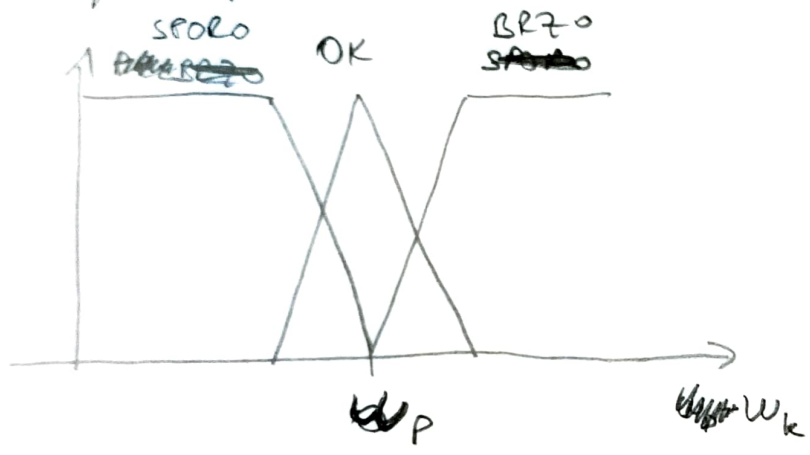
$$= 10 + 31 - 5 = \underline{\underline{36}}$$

Perrilica - upravljanje obrtnom
 vrtanjem:

- željena brzina ω_p
- trenutna brzina ω_k
- intenzitet vibracija V_k (~~0-100~~)

izlaz:

- promjena brzine $\Delta\omega$



Pravilo

(4)

1° ako je $w_k \in \text{SPORO}$ onda $\Delta w \in \text{UBRZATI}$

2° ako je $w_k \in \text{OK}$ onda $\Delta w \in \text{OK}$

3° ako je $w_k \in \text{BRZO}$ onda $\Delta w \in \text{USPORI}$

Kada nema vibracije nika djetelj skup govore pravila

4° ako je $V_k \in \text{PREVIŠE}$ onda $\Delta w \in \text{USPORI}$